

Anexo I.- Pliego de prescripciones técnicas

Exp. CP00134/2018

Contratación sujeta a regulación armonizada del Suministro de prótesis externas para ASEPEYO, Mutua colaboradora con la Seguridad Social, nº 151.

ÍNDICE

- 1.- Objeto del pliego.**
- 2.- Duración del contrato.**
- 3.- Presupuesto de licitación.**
- 4.- Especificaciones técnicas.**
- 5.- Presentación de las ofertas técnicas.**
 - 5.1. Documentación.**
 - 5.2. Muestras.**
- 6.- Condiciones del suministro.**
 - 6.1. Contactos**
 - 6.2. Solicitud**
 - 6.3. Proceso de elaboración de la prótesis externa**
 - 6.4. Seguimiento**
 - 6.5. Garantías vigentes**
 - 6.6. Facturación**

1.- OBJETO DEL PLIEGO.

El objeto de este Pliego es regular las prescripciones técnicas que regirán el suministro de prótesis externas para ASEPEYO, Mutua colaboradora con la Seguridad Social nº 151, conforme a las condiciones y características indicadas en el mismo.

El suministro se divide en 2 lotes, constituyendo cada lote una unidad funcional susceptible de adjudicación y contratación independiente, teniendo cada uno de ellos los mismos artículos y solo cambiando las zonas geográficas, de acuerdo con lo establecido en el art. 99 de la Ley 8/2017 de 9 de noviembre (en adelante LCSP), según el siguiente detalle:

LOTES	
1	ZONA DE INFLUENCIA HOSPITAL DE SANT CUGAT (ARAGÓN, CATALUNYA, ILLES BALEARS, LA RIOJA, NAVARRA Y EUSKADI)
2	ZONA DE INFLUENCIA DE HOSPITAL DE COSLADA (ANDALUCIA, ASTURIAS, CANARIAS, CASTILLA-LA MANCHA, CASTILLA-LEON, CANTABRIA, EXTREMADURA, GALICIA, MADRID, MELILLA, MURCIA Y C. VALENCIANA)

2. - DURACIÓN DEL CONTRATO.

La duración del contrato será de dos años, a contar desde la firma del mismo, con posibilidad de prorrogarlo una anualidad más.

3.- PRESUPUESTO DE LICITACIÓN.

La oferta económica se determinará basándose en precios unitarios. Deberá ofertarse una tarifa para cada tipo de artículo, y se realizará conforme al modelo anexo al Pliego de Condiciones Particulares, impuestos excluidos.

El precio máximo de licitación para cada uno de los productos, impuestos excluidos, se especifica en el ANEXO V (Modelo Proposición económica y demás criterios automáticos sometidos a fórmula –sobre 3-).

En el precio de las prótesis externas se incluye:

- todo el proceso de elaboración de la prótesis externa (apartado 6.3) así como el seguimiento (apartado 6.4.)
- la garantía (5.1.4) y las visitas de revisión que de ellas se deriven
- formación al paciente en el manejo y cuidado de la prótesis externa
- colaboración con el personal sanitario durante todo el proceso

El consumo anual estimativo para cada Lote es el siguiente:

LOTES		Importe anual estimado	Valor estimado (1)
1	ZONA DE INFLUENCIA HOSPITAL DE SANT CUGAT (ARAGÓN, CATALUNYA, ILLES BALEARS, LA RIOJA, NAVARRA Y EUSKADI)	800.000 €	2.400.000€
2	ZONA DE INFLUENCIA DE HOSPITAL DE COSLADA (ANDALUCIA, ASTURIAS, CANARIAS, CASTILLA-LA MANCHA, CASTILLA-LEON, CANTABRIA, EXTREMADURA, GALICIA, MADRID, MELILLA, MURCIA Y C. VALENCIANA)	800.000 €	2.400.000€

(1) El importe global estimado se obtiene al sumar el importe anual estimado de los periodos de duración del contrato (incluidas las prórrogas)

Los importes derivados del gasto por suministro de Prótesis externas dependerán de las necesidades de la Mutua durante el período de vigencia de los contratos que se deriven de este concurso, razón por la cual no se pueden concretar con exactitud.

Orientativamente, y en base a los consumos históricos:

- La previsión presupuestaria total anual es de aproximadamente **1.600.000€**, impuestos excluidos
- El valor estimado de esta licitación de **4.800.000€**, impuestos excluidos.
- El límite máximo presupuestario del total de los contratos es de **5.200.000€**, impuestos excluidos.

El I.V.A. de los artículos será el reducido del 10% pero en el supuesto que el paciente tenga reconocida una minusvalía, por su comunidad autónoma, igual o superior al 33 % se aplicará el superreducido del 4%.

En caso de que un componente se descatalogue mientras dura la vigencia del contrato y sus prórrogas, la empresa adjudicataria deberá informar a ASEPEYO tanto del producto descatalogado como del producto que lo sustituirá, manteniéndose siempre el mismo precio que el de la adjudicación.

ASEPEYO se guarda la potestad de, en casos especiales, derivar pacientes de una zona de influencia a otra.

4.- ESPECIFICACIONES TÉCNICAS.

Será imprescindible la presentación, junto al resto de documentación de la oferta técnica, las fichas técnicas de todos los elementos ofertados en la presente licitación (apartado 5.1).

Este Pliego de prescripciones técnicas puede contener alguna marca especial. Indicar que tal mención o referencia se utiliza con carácter excepcional para describir de manera más precisa e inteligible el producto, por lo que en cualquier caso se debe entender como equivalente o similar.

Todas las prótesis de alta tecnología que se relacionan en este pliego deberán incluir **todos los componentes protésicos** necesarios para su montaje.

Todos los productos presentados estarán libres de ingredientes nocivos o tóxicos y no desprenderán olores desagradables.

Será de obligado cumplimiento por parte del adjudicatario cualquier tipo de reglamento, norma, directiva o instrucción oficial (de carácter nacional o internacional) que, aunque no se mencione explícitamente en el presente Pliego, resulte de aplicación en relación al objeto de la licitación, así como las posibles modificaciones legales que puedan producirse en relación a las normas de aplicación, durante la vigencia del contrato.

A continuación detallamos las características técnicas de cada uno de los productos que conforman esta licitación:

DESCRIPCIÓN		ESPECIFICACIONES TÉCNICAS
PRÓTESIS ESTÁNDAR		
MIEMBRO INFERIOR		
PE01. Prótesis parciales de pie, incluidas las prótesis de dedo		
PE01.01	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN PARCIAL O TOTAL DE LOS DEDOS	Prótesis para la amputación parcial o total de los dedos, que reemplaza el segmento amputado.
PE01.02	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN TRANSMETATARSIANA	Prótesis para la amputación trans-metatarsiana, que reemplaza el segmento amputado y reconstruye los arcos de las articulaciones metatarso-falángicas y el arco longitudinal.
PE01.03	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN TARSO METATARSIANA O DE LISFRANC	Prótesis para la amputación tarso-metatarsiana o de Lisfranc. Bota con prótesis de reconstrucción del arco interno y llenado del antepie.
PE01.04	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN DE CHOPART	Prótesis para la amputación de Chopart. Bota de material con cierre y llenado anterior.
PE01.05	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN DE CHOPART O LISFRANC	Prótesis para la amputación de Chopart o Lisfranc. Férula posterior dinámica con ortesis anterior entera, con solapas anteriores de cierre y llenado protésico de prolongación anterior de material elástico.
PE01.06	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN DE CHOPART. HEMIVALVA ANTERIOR	Prótesis de la amputación de Chopart. Prótesis de hemivalva anterior, laminada con apoyo PTB, cierre posterior del material rígido y antepie elástico.
PE01.07	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN DE PIROGOFF	Prótesis para la amputación de Pirogoff laminada con apoyo PTB, encaje inferior de espuma termoplástica y antepie elástico.
PE01.08	CALCETÍN PARA LA AMPUTACIÓN PARCIAL DEL PIE	Calcetín para la amputación parcial del pie de silicona, forrado de tejido para la amputación parcial del pie.
PE01.09	CALZADOR	Indicado para facilitar la puesta de la prótesis, ayudando a atenuar las molestias que puede ocasionar esta labor cotidiana.
PE02. Prótesis para la desarticulación de tobillo		
PE02.01	PRÓTESIS PARA LA AMPUTACIÓN SYME	Prótesis para la amputación de SYME, laminada, con apoyo PTB y encaje interior de espuma termoplástica con reina.
PE03. Prótesis provisional tibial educativa de la marcha y modeladora del muñón para la inmovilización precoz de los amputados del miembro inferior		
PE03.01	ENCAJE PROVISIONAL RÍGIDO	Encaje provisional rígido con las modificaciones del encaje, correspondientes para adaptaciones a los cambios volumétricos del muñón. Estructura y pie (si hace falta, vaina de suspensión de silicona), todos considerados como materiales aprovechables para la prótesis definitiva. Montaje sin funda cosmética.
PE04. Prótesis tibiales (por debajo de la rodilla)		

PE04.01	PRÓTESIS TIBIAL COSMÉTICA	Prótesis tibial para mejorar la función estética del paciente no apta para la deambulación , compuesta por una funda de material ligero.
PE04.02	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA PARA PRÓTESIS TIBIAL	Estructura exoesquelética para prótesis tibial: Muslera femoral, articulación mecánica de la rodilla y el pie.
PE04.03	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA PARA PRÓTESIS TIBIAL	Estructura endoesquelética para prótesis tibial con funda cosmética, media estética y alineamiento.
PE04.04	MUSLERA FEMORAL PARA PRÓTESIS TIBIAL	Muslera femoral para prótesis tibial.
PE04.05	MUSLERA FEMORAL CON APOYO ISQUIÁTICO PARA PRÓTESIS TIBIAL	Muslera femoral con apoyo isquiático para prótesis tibial.
PE04.06	SUSPENSOR DE SILICONA	Suspensor de silicona con malla externa de tejido.
PE04.07	MEDIA TIBIAL DE TEJIDO FINO PARA EL MUÑÓN	Media tibial de tejido fino para el muñón.
PE04.08	MEDIA TIBIAL DE TEJIDO GRUESO PARA EL MUÑÓN	Media tibial de tejido grueso para el muñón.
PE04.09	MEDIA TIBIAL CON AGUJERO DISTAL	Media tibial con agujero distal para la vaina de suspensión de silicona para el muñón.
PE04.10	FUNDA COSMÉTICA ENDOESQUELÉTICA	Funda cosmética endoesquelética, para la prótesis tibial.
PE04.11	CUBIERTA ESTÉTICA FUNDA PROTECTORA TIPO SKINERGY PLUS O SIMILAR PARA PRÓTESIS TIBIAL	Concebida para la utilización en el tratamiento con prótesis de pierna.
PE04.12	MEDIA ESTÉTICA	Media estética para la prótesis tibial.
PE04.13	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN ESTRIADO	Sistema de anclaje de pin estriado para la vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.
PE04.14	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN DE CORDÓN	Sistema de anclaje de pin de cordón para la vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.
PE04.15	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN LISO	Sistema de anclaje de pin liso para la vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.
PE04.16	SUSPENSOR DE SILICONA SISTEMA VV	Suspensor de silicona sistema VV
PE04.17	SUSPENSOR DE SILICONA CON FLEXIÓN	Suspensor de silicona con flexión
PE04.18	VÁLVULA DISTAL DE EXPULSIÓN AUTOMÁTICA	Válvula distal de expulsión automática para el encaje de la prótesis tibial.
PE05. Encajes tibiales		
PE05.01	ENCAJE RÍGIDO LAMINADO	Encaje rígido laminado con adaptador modular de encaje incorporado y vaina.
PE05.02	ENCAJE RÍGIDO TERMOCONFORMADO AL VACÍO	Encaje rígido termoconformado al vacío con adaptador modula de encaje incorporado y vaina.

PE05.03	VAINA DE SUSPENSIÓN EN SILICONA SIN SISTEMA DE ANCLAJE	Vaina de suspensión en silicona sin sistema de anclaje, con suspensor.
PE05.04	VAINA DE SUSPENSIÓN EN SILICONA CON SISTEMA DE ANCLAJE	Vaina de suspensión en silicona con sistema de anclaje distal.
PE05.05	VAINA DE SUSPENSIÓN DE GEL POLIURETANO	Vaina de suspensión de gel poliuretano.
PE05.06	VAINA CON MEMBRANA DE CÁMARA HIPOBÁRICA	Vaina con membrana de cámara hipobárica.
PE06. Prótesis provisional para desarticulación de rodilla educativa de la marcha y moldeadora del muñón para la movilización precoz de los amputados del miembro inferior		
PE06.01	ENCAJE PROVISIONAL RÍGIDO	Encaje provisional rígido con las modificaciones del encaje correspondientes para adaptaciones a los cambios volumétricos del muñón. Estructura, articulación de la rodilla y pie (si hace falta, vaina de suspensión de silicona), todos considerados como materiales aprovechables para la prótesis definitiva. Montaje sin funda cosmética.
PE07. Prótesis para la desarticulación de rodilla		
PE07.01	PRÓTESIS PARA LA DESARTICULACIÓN DE RODILLA COSMÉTICA	Prótesis para la desarticulación de rodilla para mejorar la función estética del paciente no apta para deambular , compuesta de una funda de material ligero.
PE07.02	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA PARA LA DESARTICULACIÓN DE RODILLA	Estructura exoesquelética para la desarticulación de rodilla.
PE07.03	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA PARA LA DESARTICULACIÓN DE RODILLA	Estructura endoesquelética para la desarticulación de rodilla.
PE07.04	FUNDA COSMÉTICA ENDOESQUELÉTICA	Funda cosmética endoesquelética para la desarticulación de rodilla.
PE07.05	MEDIA ESTÉTICA	Media estética para la prótesis de desarticulación de rodilla.
PE08. Encajes femorales (para la desarticulación de rodilla)		
PE08.01	ENCAJE DE PRÓTESIS CON APOYO DISTAL Y DOBLE ENCAJE	Encaje de prótesis con apoyo distal y doble encaje, interior con espuma termoplástica para la desarticulación de rodilla.
PE08.02	VAINA DE SUSPENSIÓN EN SILICONA	Vaina de suspensión en silicona, sin sistema de anclaje y suspensor.
PE08.03	VAINA DE SUSPENSIÓN POR SUCCIÓN EN SILICONA	Vaina de suspensión por succión de silicona con membrana de cámara hipobárica. Con válvula distal de expulsión automática.
PE09. Prótesis femoral		
PE09.01	ENCAJE PROVISIONAL RÍGIDO	Encaje provisional rígido con las modificaciones del encaje correspondientes para adaptaciones en los cambios volumétricos del muñón. Estructura, articulación de rodilla y pie (si hace falta, vaina de suspensión de silicona), todos considerados como materiales aprovechables para prótesis definitiva.

PE09.02	PRÓTESIS FEMORAL COSMÉTICA	Prótesis femoral para mejorar la función estética del paciente, no apta para deambular , compuesta de una funda de material ligero.
PE09.03	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA PARA PRÓTESIS FEMORAL	Estructura exoesquelética para prótesis femoral.
PE09.04	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA PARA PRÓTESIS FEMORAL	Estructura endoesquelética para prótesis femoral.
PE09.05	SISTEMAS DE SUSPENSIÓN	Sistemas de suspensión, cinturón pelviano con arnés lateral.
PE09.06	SISTEMAS DE SUSPENSIÓN CON POLEA	Sistemas de suspensión cinturón pelviano con arnés lateral y polea medial.
PE09.07	SUSPENSOR DE CADERA	Suspensor de cadera elástico, no neopreno, para amputados femorales.
PE09.08	MEDIA DE MUSLO FINA DE TEJIDO	Media de muslo fina, de tejido, para muñón.
PE09.09	MEDIA DE MUSLO GRUESA DE TEJIDO	Media de muslo gruesa, de tejido para muñón.
PE09.10	MEDIA DE MUSLO CON AGUJERO DISTAL	Media de muslo con agujero distal para vaina de suspensión de silicona para muñón.
PE09.11	FUNDA COSMÉTICA ENDOESQUELÉTICA	Funda cosmética endoesquelética para prótesis femoral.
PE09.12	MEDIA ESTÉTICA	Media estética para prótesis femoral.
PE09.13	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN ESTRIADO	Sistema de anclaje de pin estriado para la vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.
PE09.14	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN CORDÓN SISTEMA KISS	Sistema de suspensión para amputaciones transfemorales. Con conexión distal y proximal del liner. Dos versiones: 1) tipo 4R1620=1 con adaptador de plástico para posiciones atípicas como contracturas en flexión o aducción excesiva. 2) tipo 4R160=2 con un adaptador de aluminio con conexión al sistema modular mediante cuatro tornillos. Y Liner tipo 6Y87 TF Skeo 3D (TF)
PE09.15	SISTEMA DE ANCLAJE DE PIN LISO	Sistema de anclaje de pin liso para vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.
PE09.16	VÁLVULA DE SUCCIÓN DE EXPULSIÓN AUTOMÁTICA	Válvula de succión de expulsión automática.
PE10. Encajes femorales (para la desarticulación de rodilla)		
PE10.01	ENCAJE RÍGIDO FEMORAL EN FORMA CUADRADO DE CONTACTO TOTAL	Encaje rígido femoral en forma de cuadrado de contacto total, laminado con apoyo isquiático y vaina.
PE10.02	ENCAJE RÍGIDO FEMORAL EN FORMA CUADRADO TERMOCONFORMADO AL VACÍO	Encaje rígido femoral en forma de cuadrado, termoconformado al vacío, con soporte isquiático y vaina.
PE10.03	ENCAJE TIPO ISNY O SIMILAR	Encaje tipo ISNY o similar con vaina según.

PE10.04	ENCAJE FEMORAL DE CONTENCIÓN ISQUIÁTICA LAMINADO	Encaje femoral de contención isquiática laminado (CAD-CAM) con vaina.
PE10.05	ENCAJE FEMORAL DE CONTENCIÓN ISQUIÁTICA TERMOCONFORMADO	Encaje femoral de contención isquiática termoconformado (CAD-CAM) con vaina.
PE10.06	ENCAJE FEMORAL DE CONTENCIÓN ISQUIÁTICA CON INTERIOR BLANDO	Encaje rígido femoral de contención isquiática con interior blando y tenedor externa laminada (CAD-CAM) con vaina.
PE10.07	SISTEMA PARA ENCAJE PROXIMAL DE PRÓTESIS FEMORALES O DESARTICULACIÓN DE RODILLA	Sistema para el borde del anclaje proximal fabricado en silicona para prótesis femorales o desarticulación de rodilla, para aumento de la comodidad de los apoyos óseos y mejora del rango de movimiento de la articulación de la cadera.
PE10.08	VAINA DE SUSPENSIÓN EN SILICONA	Vaina de suspensión en silicona con sistema de anclaje distal según prescripción.
PE10.09	VAINA DE SUSPENSIÓN EN SILICONA SIN SISTEMA DE ANCLAJE	Vaina de suspensión en silicona sin sistema de anclaje, con suspensor.
PE10.10	VAINA DE SUSPENSIÓN POR SUCCIÓN EN SILICONA	Vaina de suspensión por succión de silicona con membrana de cámara hipobárica, sin suspensor de silicona y con válvula distal de expulsión automática.

PE11. Estructuras de prótesis de miembro inferior resistentes al agua

PE11.01	PIE DE AGUA TIPO 12WR95 O SIMILAR	Reduce de manera notable el riesgo de resbalar y destaca por buena adherencia. Sellado en fábrica frente a filtración de agua. El acceso a tornillo en la planta del pie está aislado mediante un tapón de hermetización. Diseñado con forma natural, con los dedos del pie definidos u con el dedo gordo del pie separado de los demás.
PE11.02	ADAPTADORES DE TUBO RESISTENTES AL AGUA	Adaptador de tubo tipo WR95=1 o 2WR95 o similar que se emplea en combinación con el adaptador rosca 4WR95=3 como elemento de unión ajustable y de longitud modificable para los medios auxiliares modulares para caminar resistentes al agua de Ottobock
PE11.03	RODILLA TIPO 3WR95 O SIMILAR	Rodilla modular, monocéntrica, con control hidráulico de la fase de impulsión.
PE11.04	ADAPTADORES DE 4 PATILLAS RESISTENTES A AGUA	Anclajes de laminar tipo 4WR95=1 4WR95=2 que se laminan en un encaje protésico. Sirven para unir los componentes protésicos distales. El anclaje tipo 4WR95=1 debe estar dotado de un alojamiento del núcleo de ajuste y disponer de una pastilla de anclaje más doblada. El anclaje de laminar 4WR95=2 debe disponer de un núcleo de ajuste. De acero inoxidable.
PE11.05	ADAPTADOR DE TUBO TIPO 4WR95 O SIMILAR	Adaptador de tubo 2WR95=1 o 2WR95 que se emplea en combinación con el adaptador rosca 4WR95=3 como elemento de unión ajustable y de longitud modificable para los medios auxiliares modulares para caminar resistentes al agua.

PE12. Prótesis provisional de la desarticulación de cadera educativa de la marcha y moldeadora del muñón para la inmovilización precoz de los amputados del miembro inferior.

PE12.01	ENCAJE PROVISIONAL RÍGIDO	Encaje provisional rígido con las modificaciones del encaje correspondientes para las adaptaciones a los cambios volumétricos del muñón. Estructura, articulación de la cintura, articulación de la rodilla y pie (si hace falta, vaina de suspensión de silicona), todos considerados como materiales aprovechables para la prótesis definitiva. Montaje sin funda cosmética.
PE13. Prótesis para hemipelvectomía		
PE13.01	PRÓTESIS PARA HEMIPELVECTOMÍA COSMÉTICA	Prótesis para hemipelvectomía para mejorar la función estética del paciente no apta para deambular , compuesta de una funda de material ligero.
PE13.02	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA Y ALINEACIÓN PARA LA PRÓTESIS DE CANADÁ	Estructura endoesquelética y alineamiento para la prótesis de Canadá, para hemipelvectomía.
PE13.03	CESTA PELVIANA CANADIENSE LAMINADA	Cesta pelviana canadiense laminada.
PE13.04	CESTA PELVIANA CANADIENSE TERMOCONFORMADA AL VACÍO	Cesta pelviana canadiense termo-conformada al vacío.
PE13.05	FUNDA COSMÉTICA ENDOESQUELÉTICA	Funda cosmética endoesquelética para la hemipelvectomía.
PE13.06	MEDIA ESTÉTICA	Media estética para la prótesis de hemipelvectomía.
PE14. Pies protésicos (con adaptadores incluidos)		
PE14.01	PIE DE PERFIL BAJO PARA AMPUTACIÓN DE SYME	Pie de perfil bajo para amputación de Syme.
PE14.02	PIE TIPO SACH O SIMILAR	Pie tipo SACH o similar
PE14.03	PIE ARTICULADO	Pie articulado.
PE14.04	PIE TIPO SACH O SIMILAR DE QUILLA CORTA	Pie tipo SACH o similar de quilla corta que permite movilidad del antepie.
PE14.05	PIE DE EJE MÚLTIPLE	Pie de eje múltiple de amortiguación e impulso mediante sistema elástico interno.
PE14.06	PIE DE MODERADO ALMACENAMIENTO Y RETORNO DE ENERGÍA	Pie de moderado almacenamiento y retorno de energía, de láminas con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso, la actividad del paciente y la longitud de la quilla igual al pie.
PE15. Rotadores		
PE15.01	DISPOSITIVO DE AMORTIGUACIÓN	Dispositivo de amortiguación de fuerzas de rotación para la amputación femoral o la desarticulación de la cadera o hemipelvectomía.
PE15.02	SISTEMA DE DESBLOQUEO-BLOQUEO	Sistema de desbloqueo- bloqueo que permite la rotación axial endoesquelética para la amputación femoral o la desarticulación de la cadera o hemipelvectomía.
PE16. Articulaciones de rodilla		

PE16.01	ARTICULACIONES MECÁNICAS DE RODILLA	Articulaciones mecánicas de rodilla externas de acero con tope escondido y rodamientos para la prótesis tibial.
PE16.02	RODILLA EXOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA	Rodilla exoesquelética monocéntrica con bloqueo a voluntad.
PE16.03	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA	Rodilla endoesquelética monocéntrica con bloqueo.
PE16.04	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA LIBRE CON SISTEMA DE BLOQUEO A VOLUNTAD	Rodilla endoesquelética monocéntrica libre con sistema de bloqueo a voluntad, dispositivo de recuperación mecánica a la extensión y sistema de freno durante la fase de apoyo del pie.
PE16.05	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA LIBRE CON DISPOSITIVO DE RECUPERACIÓN MECÁNICA	Rodilla endoesquelética monocéntrica libre con dispositivo de recuperación mecánica a la extensión y sistema de freno durante la fase de apoyo del pie.
PE16.06	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA LIBRE CON CONTROL HIDRÁULICO DE BALANCEO	Rodilla endoesquelética monocéntrica libre con control hidráulico de balanceo.
PE16.07	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA LIBRE CON CONTROL HIDRÁULICO ROTATORIO DE BALANCEO	Rodilla endoesquelética monocéntrica libre con control hidráulico rotatorio de balanceo mediante un circuito cerrado o cilíndrico, y de frenado en la fase de apoyo.
PE16.08	RODILLA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA CON CONTROL DE BALANCEO Y FRENADO	Rodilla endoesquelética monocéntrica con control neumático de balanceo y de frenado en la fase de apoyo.
PE16.09	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CUATRO EJES CON SISTEMA DE BLOQUEO A VOLUNTAD	Rodilla endoesquelética policéntrica de cuatro ejes con sistema de bloqueo a voluntad, con recuperación a la extensión para la desarticulación de rodilla o amputación femoral.
PE16.10	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CUATRO EJES CON RECUPERACIÓN MECÁNICA	Rodilla endoesquelética policéntrica de cuatro ejes con recuperación mecánica a la extensión incorporada para la desarticulación de rodilla o amputación femoral.
PE16.11	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CUATRO EJES CON RECUPERACIÓN HIDRÁULICA	Rodilla endoesquelética policéntrica de cuatro ejes con recuperación hidráulica a la extensión incorporada para la desarticulación de rodilla o amputación femoral.
PE16.12	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CUATRO EJES CON RECUPERACIÓN NEUMÁTICA	Rodilla endoesquelética policéntrica de cuatro ejes con recuperación neumática y control en fase de apoyo para la desarticulación de la rodilla o amputación femoral.
PE16.13	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CINCO EJES CON RECUPERACIÓN HIDRÁULICA	Rodilla endoesquelética policéntrica de cinco ejes con recuperación hidráulica y cilíndrica hidráulica de bloqueo.
PE16.14	RODILLA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE SIETE EJES CON RECUPERACIÓN HIDRÁULICA	Rodilla endoesquelética policéntrica de siete ejes con recuperación hidráulica y cilíndrica hidráulica de bloqueo.
PE17. Articulaciones de cintura		
PE17.01	ARTICULACIÓN DE CINTURA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA	Articulación de cintura endoesquelética, monocéntrica.

PE17.02	ARTICULACIÓN DE CINTURA ENDOESQUELÉTICA CON BLOQUEO	Articulación de cintura endoesquelética con bloqueo.
PE17.03	ARTICULACIÓN DE CINTURA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA LIBRE	Articulación de cintura endoesquelética, monocéntrica, libre, con dispositivo de alineación incorporado.
PE17.04	ARTICULACIÓN DE CINTURA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA	Articulación de cintura endoesquelética, monocéntrica, con dispositivo interior de extensión incorporado y sistema de alineación y anclaje anterior.
MIEMBRO SUPERIOR		
PE18. Prótesis funcional de mano, incluidas las prótesis de dedos		
PE18.01	PRÓTESIS FUNCIONAL	Prótesis funcional para reemplazar los dedos: índice, del medio, anular y meñique. Total o parcial, adaptada para realizar oposición.
PE18.02	PRÓTESIS FUNCIONAL DEL DEDO PULGAR EN OPOSICIÓN	Prótesis funcional del dedo pulgar en oposición, adaptada a la eminencia tenar o a la palma de la mano.
PE19. Prótesis de desarticulación de muñeca		
PE19.01	ENCAJE INFRACONDÍLEO	Encaje infracondíleo de la desarticulación de muñeca con ventana de abertura y cierre, y terminal.
PE19.02	SISTEMA DE ACONDICIONAMIENTO CINEMÁTICO	Sistema de acondicionamiento cinemático para prótesis de la desarticulación de muñeca.
PE19.03	SISTEMA DE SUSPENSIÓN	Sistema de suspensión para prótesis infracondílea de la desarticulación de muñeca.
PE20. Prótesis del antebrazo (por debajo de la articulación del codo)		
PE20.01	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA	Estructura exoesquelética para prótesis de la amputación del antebrazo.
PE20.02	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA	Estructura endoesquelética para prótesis de la amputación del antebrazo.
PE20.03	ENCAJE INFRACONDÍLEO	Encaje infracondíleo, con sistema de suspensión del brazo, articulación de muñeca y terminal.
PE20.04	ENCAJE INFRACONDÍLEO CON ARTICULACIÓN MULTIPLICADORA DE CODO Y ANTEBRAZO PROTÉSICO	Encaje infracondíleo con articulación multiplicadora de codo y antebrazo protésico, articulación de muñeca y terminal.
PE20.05	ENCAJE INFRACONDÍLEO CON VAINA DE SUSPENSIÓN DE SILICONA	Encaje infracondíleo con vaina de suspensión de silicona y sistema de anclaje distal.
PE20.06	ENCAJE SUPRACONDÍLEO	Encaje supracondíleo con articulación de muñeca y terminal.
PE20.07	ENCAJE SUPRACONDÍLEO CON DOBLE ENCAJE A LA PRONOSUPINACIÓN	Encaje supracondíleo con doble encaje para la pronosupinación, articulación de muñeca y terminal.
PE20.08	ENCAJE SUPRACONDÍLEO CON DOBLE ENCAJE PARA LA PRONOSUPINACIÓN ELÉCTRICA	Encaje supracondíleo con doble encaje para la pronosupinación eléctrica, articulación de muñeca y terminal.

PE20.09	SISTEMA DE SUSPENSIÓN	Sistema de suspensión para encaje infracondíleo de amputación del antebrazo.
PE20.10	SISTEMA DE ACCIONAMIENTO CINEMÁTICO	Sistema de accionamiento cinemático para prótesis de amputación del antebrazo.
PE20.11	RECAMBIO DEL ARNÉS DE TRACCIÓN CINEMÁTICA	Recambio del arnés de tracción cinemática para la prótesis supracondílea.
PE20.12	RECAMBIO DEL ARNÉS DE SUSPENSIÓN	Recambio del arnés de suspensión y tracción cinemática para la prótesis infracondílea.
PE20.13	PRONOSUPINACIÓN CINEMÁTICA	Pronosupinación cinemática.
PE20.14	UNIDAD DE GIRO ELÉCTRICO	Unidad de giro eléctrico.
PE20.15	PROCESADOR DE CUATRO CANALES	Procesador de cuatro canales.
PE20.16	ELECTRODO BICANAL	Electrodo bicanal.
PE20.17	CABLE DE ELECTRODO BICANAL	Cable electrodo bicanal.
PE20.18	ELECTRODO DE MEMBRANA DE SUCCIÓN	Electrodo incrustado en una suspensión de material elástico para crear un sello hermético entre el zócalo interior y el zócalo exterior.
PE20.19	CABLE POR UNIDAD O PROCESADOR DE CUATRO CANALES	Cable por unidad o procesador de cuatro canales.
PE20.20	MICROLLAVE DE TRACCIÓN	Microllave de tracción.
PE20.21	MICROLLAVE DE BALANZA	Microllave de balanza.
PE20.22	MICROLLAVE DE PRESIÓN	Microllave de presión.
PE20.23	MEDIA DE ANTEBRAZO	Media de antebrazo.

PE21. Prótesis para la desarticulación del codo

PE21.01	ESTRUCTURA DEL ANTEBRAZO EXOESQUELÉTICO	Estructura del antebrazo exoesquelética para la prótesis de la desarticulación del codo.
PE21.02	ESTRUCTURA DEL ANTEBRAZO ENDOESQUELÉTICO	Estructura del antebrazo endoesquelética para la prótesis de la desarticulación del codo.
PE21.03	ENCAJE PARA LA DESARTICULACIÓN DEL CODO	Encaje para la desarticulación del codo, articulación de la muñeca y terminal.

PE22. Prótesis de brazo (encima del codo)

PE22.01	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA	Estructura exoesquelética para la prótesis de amputación del brazo.
PE22.02	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA	Estructura Endoesquelética para prótesis de la amputación del brazo.

PE22.03	ARNES TRANSHUMERAL MULLIDO	Soporte formado por un cabestrillo y una manga almohadillados para prótesis transhumerales con codos mioeléctricos o pasivos. Se puede retirar por completo. No está fijado al encaje. Almohadilla en axila. Materiales transpirables lavables.
PE22.04	ENCAJE HUMERAL PARA AMPUTACIÓN BRAZO, CODO Y MUÑECA	Encaje humeral para la amputación del brazo, articulaciones de codo, muñeca y terminal.
PE22.05	ENCAJE HUMERAL PARA AMPUTACIÓN BRAZO	Encaje humeral para la amputación del brazo, con anclaje y suspensión de silicona.
PE23. Prótesis para la desarticulación del hombro		
PE23.01	ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA	Estructura exoesquelética para la prótesis de la desarticulación del hombro.
PE23.02	ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA	Estructura endoesquelética para la prótesis de la desarticulación del hombro.
PE23.03	ENCAJE PARA LA DESARTICULACIÓN DEL HOMBRO	Encaje para la desarticulación del hombro, articulaciones del hombro, codo, muñeca y terminal.
PE24. Prótesis de mano (terminal) con adaptador incorporado		
PE24.01	MANO DE OBERTURA	Mano de obertura en resorte del dedo pulgar.
PE24.02	MANO ACTIVA DE ABERTURA BIDIGITAL	Mano activa de abertura bidigital, mediante un accionamiento y bloqueo de abertura.
PE24.03	MANO ELÉCTRICA DE FUNCIÓN VARIABLE TRANSCARPIANA	Mano eléctrica de función variable para la amputación transcarpiana.
PE24.04	MANO ELÉCTRICA DE LA FUNCIÓN CONSTANTE	Mano eléctrica de la función constante.
PE24.05	MANO ELÉCTRICA DE FUNCIÓN VARIABLE	Mano eléctrica de la función variable.
PE.25. Ganchos e instrumentos funcionales (terminal) con adaptador incorporado		
PE25.01	PINZA GANCHO MECÁNICA	Pinza gancho mecánica con cierre lateral estándar de duraluminio.
PE25.02	PINZA GANCHO MECÁNICA CON CIERRE LATERAL	Pinza gancho mecánica con el cierre lateral estándar de duraluminio y con bandas de adherencia.
PE25.03	PINZA GANCHO MECÁNICA CON CIERRE LATERAL DE ACERO	Pinza gancho mecánica con cierre lateral de acero de adulto.
PE25.04	PINZA GANCHO MECÁNICA CON CIERRE LATERAL DE ACERO. LABORAL	Pinza gancho mecánica con cierre lateral de acero con sistema de anclaje con su base para trabajo. Laboral
PE26. Articulaciones de muñeca		
PE26.01	MUÑECA MECÁNICA REDONDA	Muñeca mecánica redonda con rosca para la terminal, para la estructura exoesquelética.
PE26.02	MUÑECA MECÁNICA CON SISTEMA DE BAYONETA	Muñeca mecánica con sistema de bayoneta y fijación multiposicional para la estructura exoesquelética.

PE26.03	MUÑECA MECÁNICA CON SISTEMA DE BAYONETA Y FIJACIÓN EN DOCE POSICIONES	Muñeca mecánica con sistema de bayoneta y fijación en doce posiciones, para la estructura exoesquelética.
PE26.04	MUÑECA PEQUEÑA	Muñeca pequeña para la estructura endoesquelética.
PE26.05	MUÑECA PARA LA PRONOSUPINACIÓN DINÁMICA	Muñeca para la pronosupinación dinámica.
PE26.06	MUÑECA PARA PRÓTESIS ELÉCTRICA	Muñeca para prótesis eléctrica

PE27. Articulaciones de codo

PE27.01	ARTICULACIÓN DEL CODO MULTIPLICADORA	Articulación del codo multiplicadora.
PE27.02	ARTICULACIÓN DEL CODO POLICÉNTRICA	Articulación del codo policéntrica.
PE27.03	ARTICULACIÓN DEL CODO CON BLOQUEO DENTADO	Articulación del codo con bloqueo dentado.
PE27.04	CODO PASIVO	Codo pasivo para la prótesis de la desarticulación del codo.
PE27.05	CODO ACTIVO	Codo activo para la prótesis de la desarticulación del codo.
PE27.06	CODO DE BLOQUEO PASIVO ESTRUCTURA EXOESQUELÉTICA	Codo de bloqueo pasivo para la estructura exoesquelética.
PE27.07	CODO DE BLOQUEO PASIVO ESTRUCTURA ENDOESQUELÉTICA	Codo de bloqueo pasivo para la estructura endoesquelética.
PE27.08	CODO ACTIVO DE BLOQUEO DOCE POSICIONES	Codo activo de bloqueo en doce posiciones.
PE27.09	CODO ACTIVO DE BLOQUEO MÚLTIPLES POSICIONES	Codo activo de bloqueo en múltiples posiciones con flexión asistida.
PE27.10	CODO ACTIVO DE BLOQUEO ELÉCTRICO	Codo activo de bloqueo eléctrico para múltiples posiciones y flexión asistida.
PE27.11	CODO DE BLOQUEO	Codo con bloqueo de codo pasivo y rotación del brazo por fricción

PE28. Articulaciones del hombro

PE28.01	ARTICULACIÓN DE HOMBRO PASIVA	Articulación de hombro pasiva multiposicional.
PE28.02	ARTICULACIÓN DE HOMBRO PASIVA DE FLEXO EXTENSIÓN Y ABDUCCIÓN-ADUCCIÓN	Articulación de hombro pasiva de flexo extensión y abducción-aducción
PE28.03	ARTICULACIÓN DE HOMBRO PASIVA DE FLEXO EXTENSIÓN	Articulación de hombro pasiva de flexo extensión.

PE29. Prótesis cosméticas del miembro superior

PE29.01	PRÓTESIS COSMÉTICA PARA LA AMPUTACIÓN DE LA MANO	Prótesis cosmética para la amputación parcial de la mano.
---------	---	---

PE29.02	GUANTE COSMÉTICO PVC	Guante cosmético de PVC.
PE29.03	GUANTE COSMÉTICO DE SILICONA	Guante cosmético de silicona.
PE29.04	MANO COSMÉTICA PASIVA	Mano cosmética pasiva.
PE29.05	SUBSTITUCIÓN DE FUNDA COSMÉTICA PARA FUNDA ENDOESQUELÉTICA DE LA AMPUTACIÓN DEL BRAZO	Substitución de la funda cosmética para la prótesis endoesquelética de la amputación del brazo.
PE29.06	PRÓTESIS PARA LA DESARTICULACIÓN INTERESCAPULATORÁICA COSMÉTICA	Prótesis para la desarticulación interescapulotorácica cosmética, con encaje del muñón, sistema de suspensión y relleno de material blando forrado, que reconstruye la morfología del hombro.
PE29.07	SUBSTITUCIÓN DE LA FUNDA COSMÉTICA PARA LA PRÓTESIS DESARTICULACIÓN DEL HOMBRO	Substitución de la funda cosmética para la prótesis endoesquelética, para la desarticulación del hombro.

PRÓTESIS DE ALTA TECNOLOGÍA

PE30. Prótesis de alta tecnología de miembro superior

PE30.01	MANO ELECTRICA CON SISTEMA DE CONTROL	Mano eléctrica con sistema de control del sensor del adulto, incluido procesador programable.
PE30.02	MANO ELÉCTRICA TIPO MICHELANGELO O SIMILAR	Mano eléctrica de función variable con posicionamiento activo del pulgar en pinza tridigital y lateral, abducción y adducción activas de dedos y articulación de muñeca flexible tipo Michelangelo o similar
PE30.03	MANO TRANSCARPIANA ELÉCTRICA TIPO MICHELANGELO O SIMILAR	Mano eléctrica para amputación transcarpiana de función variable con posicionamiento activo del pulgar en pinza tridigital y lateral, abducción y adducción activas de dedos y articulación de muñeca flexible tipo Michelangelo o similar.
PE30.04	GIRO ELÉCTRICO ACTIVO TIPO AXONROTATION PARA MANO TIPO MICHELANGELO O SIMILAR	Sistema de giro activo que recoloca la mano automáticamente en posición neutra cuando no está realizando agarre para mano eléctrica tipo Michelangelo o similar.
PE30.05	PINZA DE GANCHO ELÉCTRICA TIPO AXONHOOK O SIMILAR PARA MANO TIPO MICHELANGELO O SIMILAR	Pinza de gancho eléctrica precisa para tareas que requieran hacer fuerza. Fácil de retirar y colocar. Peso aprox. 400g. Fuerza de agarre aprox. 110N.
PE30.06	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC EQD O SIMILAR PEQUEÑA	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic EQD o similar tamaño pequeño. Muñeca estándar de intercambio rápido, con posible combinación con giro eléctrico. Facilidad de colocación. Peso aprox. 390g. Altura del sistema aprox. 105+25mm.
PE30.07	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC EQD O SIMILAR MEDIANA	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic EQD o similar tamaño mediana. Muñeca estándar de intercambio rápido, con posible combinación con giro eléctrico. Facilidad de colocación. Peso aprox. 591g. Altura del sistema aprox. 121+25mm.

PE30.08	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC CORTA O SIMILAR PEQUEÑA	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic corta o similar tamaño pequeño. Con muñeca de perfil acortado con control de rotación por fricción fricción y acompañada por disco de fricción para laminar. Peso aprox. 369g. Altura del sistema aprox. 105+12mm.
PE30.09	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC CORTA O SIMILAR MEDIANA	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic corta o similar tamaño mediana. Con muñeca de perfil acortado con control de rotación por fricción y acompañada por disco de fricción para laminar. Peso aprox. 570g. Altura del sistema aprox. 121+12mm.
PE30.10	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC O SIMILAR PEQUEÑA CON MUÑECA PARA FLEXO-EXTENSIÓN	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic con muñeca para flexo-extensión o similar tamaño pequeño. Rango de movimiento de la muñeca de 30° de flexión y extensión, pudiéndose bloquear en posición neutra, 30° de flexión y 30° de extensión. Peso aprox. 460g. Altura del sistema aprox. 105+53mm.
PE30.11	MANO ELÉCTRICA TIPO BEBIONIC O SIMILAR MEDIANA CON MUÑECA PARA FLEXO-EXTENSIÓN	Mano eléctrica de función variable con motores individuales en cada dedo y con posiciones intercambiables del pulgar, tipo Bebionic con muñeca para flexo-extensión o similar tamaño mediana. Rango de movimiento de la muñeca de 30° de flexión y extensión, pudiéndose bloquear en posición neutra, 30° de flexión y 30° de extensión. Peso aprox. 661g. Altura del sistema aprox. 121+53mm.
PE30.12	MANO ELÉCTRICA MULTIFUNCIONAL TIPO I-LIMB QUANTUM O SIMILAR	Mano eléctrica multifuncional, con posicionamiento dedo pulgar en oposición y adducción, articulación de muñeca flexible y dedos. Con cuatro métodos de control: gestual, aplicaciones del móvil, señales musculares y dispositivos compatibles con Bluetooth Tipo I-LIMB QUANTUM o similar
PE30.13	MANO ELÉCTRICA MULTIFUNCIONAL TIPO I-LIMB QUANTUM O SIMILAR CON MUÑECA PARA FLEXO-EXTENSIÓN	Mano eléctrica multifuncional, con posicionamiento dedo pulgar en oposición y adducción, articulación de muñeca flexible y dedos. Con cuatro métodos de control: gestual, aplicaciones del móvil, señales musculares y dispositivos compatibles con Bluetooth Tipo I-LIMB QUANTUM o similar. Con muñeca para flexo-extensión.
PE30.14	PRÓTESIS FUNCIONAL POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO, PARA 1 DEDO. TIPO I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Prótesis funcional por amputación parcial de mano, para 1 dedo. Encaje adaptado, sistema tipo I-DIGITS QUANTUM o similar de control mioeléctrico multiarticulado, con alimentación externa. Personalización de los gestos automáticos.

PE30.15	PRÓTESIS FUNCIONAL POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO, PARA 2 DEDOS. TIPO I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Prótesis funcional por amputación parcial de mano, para 2 dedos. Encaje adaptado, sistema tipo I-DIGITS QUANTUM o similar de control mioeléctrico multiarticulado, con alimentación externa. Personalización de los gestos automáticos.
PE30.16	PRÓTESIS FUNCIONAL POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO, PARA 3 DEDOS. TIPO I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Prótesis funcional por amputación parcial de mano, para 3 dedos. Encaje adaptado, sistema tipo I-DIGITS QUANTUM o similar de control mioeléctrico multiarticulado, con alimentación externa. Personalización de los gestos automáticos.
PE30.17	PRÓTESIS FUNCIONAL POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO, PARA 4 DEDOS. TIPO I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Prótesis funcional por amputación parcial de mano, para 4 dedos. Encaje adaptado, sistema tipo I-DIGITS QUANTUM o similar de control mioeléctrico multiarticulado, con alimentación externa. Personalización de los gestos automáticos.
PE30.18	PRÓTESIS FUNCIONAL POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO, PARA 5 DEDOS. TIPO I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Prótesis funcional por amputación parcial de mano, para 5 dedos. Encaje adaptado, sistema tipo I-DIGITS QUANTUM o similar de control mioeléctrico multiarticulado, con alimentación externa. Personalización de los gestos automáticos.
PE30.19	EPÍTESIS DE DEDO	Epítesis de dedo confeccionada a medida en silicona de alto grado de pureza, con estipulación de colores adaptada a extremidad contralateral, uñas acrílicas, incluye epítesis de prueba.
PE30.20	PRÓTESIS POR AMPUTACIÓN PARCIAL DE MANO TIPO BIO-DIGITS O SIMILAR	Prótesis por amputación parcial de mano, confeccionada a medida en silicona de alto grado de pureza, con estipulación de colores adaptada a extremidad contralateral. Incluye prótesis de prueba.
PE30.21	CODO ELECTRÓNICO TIPO DYNAMIC ARM O SIMILAR	Codo electrónico con bloqueo multiposicional, controlado por microprocesador Axon-Bus, mediante electrodos de superficie. Tipo DYNAMIC ARM o similar
PE30.22	MUÑECA PASIVA TIPO AXONROTATION PARA PRÓTESIS ELÉCTRICA TIPO MICHELANGELO O SIMILAR	Muñeca que permita movimientos de pronación y supinación pasiva, para facilitar en las actividades diarias una postura corporal fisiológica correcta. Para prótesis eléctrica tipo Michelangelo o similar
PE30.23	PINZA ELÉCTRICA DE FUNCIÓN CONSTANTE LABORAL	Pinza eléctrica de función constante. Laboral
PE30.24	PINZA ELÉCTRICA DE FUNCIÓN VARIABLE LABORAL	Pinza eléctrica de función variable. Laboral
PE31. Guantes y fundas para prótesis de alta tecnología de miembro superior		
PE31.01	GUANTE DE SILICONA	Guante de silicona de alto grado de pureza a medida, con estipulación de colores adaptada a extremidad contralateral
PE31.02	GUANTE TIPO AXONSKIN NATURAL PARA MANO MICHELANGELO O SIMILAR	Guante protésico de PVC de alta resistencia, con adaptabilidad del color al color de la piel del paciente, de aspecto natural y fácil de limpiar. Con versiones masculinas y femeninas.

PE31.03	GUANTE TIPO AXONSKIN DE SILICONA PARA MANO MICHELANGELO O SIMILAR	Guante protésico de silicona, con adaptabilidad del color al color de la piel del paciente, de aspecto natural y fácil de limpiar. Con versiones masculinas y femeninas.
PE31.04	GUANTE SKIN NATURAL DE SILICONA PARA MANO TIPO I-LIMB QUANTUM O SIMILAR	Guante estándar de silicona con apariencia natural, con adaptabilidad del color al color de la piel del paciente, de aspecto natural y fácil de limpiar. Con versiones masculinas y femeninas.
PE31.05	CUBIERTA DE SILICONA PARA I-DIGITS QUANTUM O SIMILAR	Cubierta de silicona para dedos que proporcione buena adherencia en la prensión. Posibilidad de uso en pantallas táctiles.
PE32. Prótesis de alta tecnología de miembro inferior		
PE32.01	ARTICULACIÓN DE RODILLA ELECTRÓNICA TIPO C-LEG 4 O SIMILAR	Articulación de rodilla electrónica, con sistema hidráulico controlado por servomotores y microprocesador, adaptable a diferentes fases de la marcha, con sistema de seguridad. Tipo C-LEG 4 o similar.
PE32.02	ARTICULACIÓN DE RODILLA ELECTRÓNICA TIPO GENIUM O SIMILAR	Articulación de rodilla electrónica, con sistema hidráulico controlado por servomotores y microprocesador, adaptable a diferentes fases de la marcha, con sistema de seguridad. Programa para subir escaleras. Para pacientes hasta 150Kg. Tipo GENIUM o similar.
PE32.03	ARTICULACIÓN DE RODILLA ELECTRÓNICA TIPO GENIUM X3 O SIMILAR	Articulación de rodilla electrónica, con sistema hidráulico controlado por servomotores y microprocesador, adaptable a diferentes fases de la marcha, con sistema de seguridad. Programa para subir escaleras. Resistente al agua. Tipo GENIUM X3 o similar.
PE32.04	ARTICULACIÓN DE RODILLA TIPO RHEO XC O SIMILAR	Articulación de rodilla controlada por microprocesador, en diferentes fases de marcha, adaptable a pendientes y escaleras. Tipo RHEO XC o similar.
PE32.05	ARTICULACIÓN DE RODILLA TIPO KENEVO O SIMILAR	Articulación de rodilla electrónica ultraligera para mayor estabilidad en situaciones cotidianas. Tipo KENEVO o similar.
PE32.06	PRÓTESIS POR AMPUTACIÓN TRANSMETATARSIANA	Prótesis por amputación trans-metatarsiana, confeccionada a medida con silicona de alto grado de pureza y estipulación de colores adaptada a extremidad contralateral
PE32.07	FUNDAS ESTÉTICA TIBIAL CAD CAM	Funda de espuma preformada, moldeada por el sistema CAD-CAM para conseguir la forma anatómica del paciente.
PE32.08	FUNDAS ESTÉTICA FEMORAL CAD CAM	Funda de espuma preformada, moldeada por el sistema CAD-CAM para conseguir la forma anatómica del paciente.
PE32.09	EPÍTESIS PARA DEDO PIE	Epítesis para dedo pie, confeccionada a medida en silicona de alto grado de pureza, con estipulación de colores adaptada a extremidad contralateral, incluye epítesis de prueba.
PE32.10	SISTEMA DE ANCLAJE	Sistema de anclaje magnético de pin estriado flexible para vaina de suspensión en silicona con adaptador incorporado.

PE32.11	PIE DE ALMACENAMIENTO PARA MEDIA Y ALTA ACTIVIDAD	Pie de almacenamiento y retorno de energía, de láminas de estructura triangular con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso del paciente, con separación de dedo grueso. K3 K4 para media y alta actividad.
PE32.12	PIE DE ALMACENAMIENTO PARA MEDIA Y ALTA ACTIVIDAD RESISTENTE AL AGUA	Pie de almacenamiento y retorno de energía, de láminas de estructura triangular con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso del paciente, con separación de dedo grueso, para altura de montaje limitada y resistente al agua. K3 K4 para media y alta actividad
PE32.13	PIE DE ALMACENAMIENTO PARA ALTA ACTIVIDAD RESISTENTE AL AGUA CON ALTO RANGO ARTICULAR. TIPO TRITON HD O SIMILAR.	Pie de almacenamiento y retorno de energía, de láminas de estructura triangular con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso del paciente, con separación de dedo grueso, para pacientes de alta actividad y resistente al agua K4. Tipo TRITON HD o similar.
PE32.14	PIE DE ALMACENAMIENTO PARA MEDIA Y ALTA ACTIVIDAD CON AMORTIGUACIÓN DE FUERZAS VERTICALES	Pie de almacenamiento y retorno de energía, de láminas de estructura triangular con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso del paciente, con separación de dedo grueso y dispositivo incorporado de amortiguación de fuerzas verticales y rotación K3 K4 para media y alta actividad.
PE32.15	PIE DE ALMACENAMIENTO CON SISTEMA DE VACIO	Pie de almacenamiento y retorno de energía, de láminas de estructura triangular con talón activo y flexibilidad seleccionada en función del peso del paciente, con separación de dedo grueso, dispositivo de amortiguación de fuerzas verticales y rotación. Sistema de vacío activo incorporado para la vaina de suspensión de prótesis transtibial y desarticulación de rodilla.
PE32.16	PIE MODULAR CON TOBILLO TIPO TRITON SMART ANKLE O SIMILAR.	Prótesis de pie modular cuyo tobillo tenga un microprocesador que determine el ajuste del sistema hidráulico para generar el movimiento requerido del tobillo durante una amplia gama de actividades diarias. Conexión de Bluetooth® integrada y carga mediante conexión USB. Compatible con rodillas tipo C-Leg, C-Leg compact, Genium y Genium X3 o similares.
PE32.17	PIE MODULAR CON TOBILLO TIPO MERIDIUM O SIMILAR.	Prótesis de pie modular cuyo movimiento del tobillo se genere mediante sensores de ángulo y de momento de alta precisión, así como por un sensor de 3D y un giroscopio, adaptando el sistema hidráulico a las necesidades del usuario en tiempo real. Control independiente de las flexiones dorsal y plantar. Compatible con rodillas tipo C-Leg, C-Leg compact, Genium y Genium X3 o similares.
PE32.18	DISPOSITIVO DE VACIO ACTIVO	Dispositivo de vacío activo para la prótesis transtibial y desarticulación de rodilla a utilizar con vaina de suspensión. K2 K4

PE32.19	ARTICULACIÓN DE CADERA ENDOESQUELÉTICA POLICÉNTRICA DE CUATRO EJES. TIPO HELLIX 3D O SIMILAR.	Articulación de cadera endoesquelética, policéntrica de cuatro ejes con dispositivo de control hidráulico de las fases de apoyo y balanceo. Movimiento tridimensional, sistema de alineación y anclaje anterior. K1 K4. Tipo HELLIX 3D o similar
PE32.20	ARTICULACIÓN DE CADERA ENDOESQUELÉTICA MONOCÉNTRICA	Articulación de cadera endoesquelética monocéntrica, con dispositivo de control hidráulico de las fases de apoyo, balanceo y sistema de alineación y anclaje anterior. K1 K4
ACCESORIOS		
PE33. Accesorios		
PE33.01	BATERÍAS DE LITIO TIPO MYO ENERGY INTEGRAL O SIMILAR 300mAh	Sistema de suministro de energía que consta de una batería, una toma de alimentación, un cable de alimentación de dos polos, un cable de comunicación de tres polos y un sistema electrónico. Capacidad: 300mAh
PE33.02	BATERÍAS DE LITIO TIPO MYO ENERGY INTEGRAL O SIMILAR 600mAh	Sistema de suministro de energía que consta de una batería, una toma de alimentación, un cable de alimentación de dos polos, un cable de comunicación de tres polos y un sistema electrónico. Capacidad:600mAh
PE33.03	BATERÍAS DE LITIO TIPO MYO ENERGY INTEGRAL O SIMILAR 1.150mAh	Sistema de suministro de energía que consta de una batería, una toma de alimentación, un cable de alimentación de dos polos, un cable de comunicación de tres polos y un sistema electrónico. Capacidad: 1.150mAh.
PE33.04	CARGADOR DE BATERÍAS DE IONES DE LITIO TIPO MYO ENERGY O SIMILAR	Para cargar las baterías integradas en el encaje tipo Myo Energy Integral o similar.
PE33.05	PROCESADOR TIPO AXON MASTER 13E500 O SIMILAR	Unidad de control central para el sistema protésico tipo Axon-Bus. Dirige las señales del control del usuario y las dirige a los componentes de las prótesis. Diseñado para los accesorios exoprotésicos de las extremidades superiores.
PE33.06	BATERÍAS DE LITIO TIPO AXON ENERGY INTEGRAL 757B501 O SIMILAR 1.150mAh	Sistema de suministro de energía diseñado para la exoprotetización de las extremidades superiores y para abastecer de energía los componentes protésicos activos del Axon Bus o similar. Capacidad: 1.150mAh
PE33.07	BATERÍAS DE LITIO TIPO AXON ENERGY INTEGRAL 757B500 O SIMILAR 1.500mAh	Sistema de suministro de energía diseñado para la exoprotetización de las extremidades superiores y para abastecer de energía los componentes protésicos activos del Axon Bus o similar. Capacidad: 1.500mAh
PE33.08	CARGADOR DE BATERÍAS DE IONES DE LITIO TIPO 757L500 O SIMILAR	Para cargar las baterías integradas en el encaje tipo Axon Energy Integral o similar.
PE33.09	BATERÍA DE ALTA CAPACIDAD DE IONES LITIO TIPO ENERGY PACK 757B20 O SIMILAR	Acumulador de Ion Litio sin efecto memoria. Tiempo carga 3,5h. Peso aprox. 65g. Capacidad 900mAh
PE33.10	BATERÍA DE ALTA CAPACIDAD DE IONES LITIO TIPO ENERGY PACK 757B21 O SIMILAR	Acumulador de Ion Litio sin efecto memoria. Tiempo carga 3h. Peso aprox. 51g. Capacidad 800mAh

PE33.11	CABLE DE BATERÍA TIPO 13E188-200/600 O SIMILAR	Cable de batería intercambiable de alta capacidad, válido para prótesis tipo Greifer eléctrico 8E33 y manos eléctricas tipo 8E34, 8E38/5, 8E38/6, 8E38/7 y 8E38/9.
PE33.12	MARCO DE SOPORTE DE BATERÍA PARA BATERIA TIPO ENERGY PACK 757B20 O SIMILAR	Marco de soporte de batería.
PE33.13	MARCO DE SOPORTE DE BATERÍA PARA BATERÍA TIPO ENERGY PACK 757B21 O SIMILAR	Marco de soporte de batería.
PE33.14	CARGADOR PARA BATERÍAS TIPO ENERGY PACK O SIMILAR	Cargador universal
PE33.15	CONVERTIDOR DIGITAL-ANALÓGICO	Dispositivo para convertir la señal digital del codo electrónico tipo Dynamic Arm o similar, en una señal analógica para el buen funcionamiento de la mano eléctrica tipo Bebionic o similar.
PE33.16	SISTEMA DE SUSPENSIÓN	Sistema de suspensión para prótesis de amputación del brazo.
PE33.17	VENDAJE PARA MUÑÓN TIPO ORD DE ÖSSUR O SIMILAR	Vendaje rígido que inmoviliza, protege y controla el edema postoperatorio del miembro residual inmediatamente después de una cirugía de amputación transtibial. Dos tamaños: Small (hasta 42cm) y Large (42-65cm). Incluye bomba de vacío.

5.- PRESENTACIÓN DE LA OFERTAS TÉCNICAS.

5.1. Documentación

Junto con la documentación a presentar en el **sobre correspondiente a los Criterios sometidos a juicio de valor**, la empresa licitadora indicará un interlocutor (nombre, teléfono de contacto y correo electrónico) a quien poder realizar las consultas que puedan surgir durante todo el proceso de la licitación.

Con el fin de facilitar la valoración técnica de las ofertas, las empresas licitadoras deberán presentar su oferta técnica siguiendo el orden de este pliego.

La oferta deberá presentarse en formato pdf original (no documentos escaneados) que permita la búsqueda.

La no presentación de la documentación solicitada a continuación, será motivo de exclusión de la empresa licitadora del proceso de valoración:

5.1.1. Anexo A: Listado de productos ofertados.

Se incluirá un listado con todos los productos ofertados, indicando: Fabricante, nombre comercial, nº de referencia del fabricante y nº de referencia interna si fuera distinta de la del fabricante.

Para ello se cumplimentará el anexo A: Listado de productos ofertados (Excel)

Para garantizar que no se pueda manipular el archivo, el Excel deberá presentarse con las celdas bloqueadas y el libro o pestañas con la protección activada.

En este anexo A, se especificará un coordinador de contrato que, en caso de que la empresa sea la adjudicataria, hará las funciones de enlace entre la empresa y ASEPEYO

para comunicar datos comerciales necesarios para la ejecución del contrato (personas y teléfonos de contacto, direcciones de correo y/o número de fax donde remitir los pedidos, etc.)

El hecho de no ofertar TODOS los productos será motivo de exclusión.

5.1.2. Fichas técnicas.

Se presentará la **ficha técnica DEL FABRICANTE completa con fotografía** de cada producto, como mínimo en castellano, que muestre inequívocamente el producto y deberá indicarse nuestra referencia del artículo acorde al Anexo A Listado de productos.

5.1.3. Descripción detallada del sistema de trabajo.

La empresa presentará una descripción completa del sistema de trabajo que utilizará durante el proceso, desde que se recibe la petición hasta la colocación final de la prótesis, así como el seguimiento posterior.

5.1.4. Garantía

Se contemplarán dos tipos de garantías:

- a) PRÓTESIS DE ALTA TECNOLOGÍA: Dentro del precio de las prótesis de alta tecnología, se contemplará la garantía máxima con extensiones incluidas que dé el fabricante a cada una de ellas.

Se describirá este plazo de cobertura (dado en meses) dentro de la ficha técnica en un apartado denominado "Alcance de la garantía".

En caso que se compruebe que se ofrecen garantías por tiempo inferior a la garantía máxima dada por el fabricante, **será motivo de exclusión.**

- b) RESTO DE PRÓTESIS Y ELEMENTOS: La empresa presentará una declaración responsable describiendo la cobertura de la garantía de los materiales que, como mínimo, será la contemplada en la legislación vigente: Dos años para todos los productos excepto los fungibles, que será de 6 meses.

5.1.5. Plan de formación

Se presentará un plan de formación completo y detallado (nº cursos, temario, horas). El contenido se consensuará posteriormente entre la empresa adjudicataria y con un equipo técnico de ASEPEYO, adaptándolo a las necesidades de la Mutua.

5.2. Muestras

Durante el proceso de valoración, a requerimiento de la mesa de contratación, se podrán solicitar muestras, en artículos muy concretos, que el licitador deberá entregar en el plazo máximo de 72 horas desde el momento de recibir la notificación. El incumplimiento de la entrega podrá ser motivo de exclusión de la oferta.

Será necesario que las muestras estén correctamente embaladas, al objeto de evitar su pérdida o deterioro

Todos los gastos ocasionados en la entrega y recogida de muestras serán a cargo del licitador.

6.- CONDICIONES DEL SUMINISTRO

6.1. Contactos

El coordinador de contrato indicado en el anexo A, tal como se ha especificado en el apartado anterior, facilitará los datos comerciales necesarios para la ejecución del contrato (personas y teléfonos de contacto, así como la dirección de correo donde remitir los pedidos, etc.)

6.2. Solicitud

La solicitud será realizada por el médico prescriptor de ASEPEYO donde haya sido visitado el paciente y será remitida a la ortopedia adjudicataria mediante e-mail.

6.3. Proceso de elaboración de la prótesis externa

La ortopedia tendrá un plazo no superior a 24 horas de lunes a viernes, desde que reciba la solicitud hasta que acuda a nuestras instalaciones para poder tomar medidas a nuestros pacientes. En caso de que el paciente no pueda desplazarse hasta uno de nuestros Hospitales, correrá a cargo del proveedor adjudicado todos los gastos necesarios desde la tomas de medidas hasta la adaptación final de la prótesis bien sea subcontratando a una Ortopedia local o desplazándose él mismo.

La persona enviada por la ortopedia que visitará al paciente y tomará las medidas siempre será un Técnico ortopédico.

Los desplazamientos de los técnicos a las dependencias de ASEPEYO correrán a cargo de la ortopedia adjudicataria.

Una vez el personal de la ortopedia visite al paciente, bien sea en las dependencias de ASEPEYO, en las instalaciones de la ortopedia o, en casos excepcionales, en el domicilio del paciente, la empresa adjudicataria propondrá una configuración en base a las necesidades del paciente, remitiendo un presupuesto, en un plazo no superior a 48h. laborables, donde describa los elementos que la compondrán, con las referencias de ASEPEYO establecidas en el Anexo V de esta licitación y según los precios pactados en la presente licitación. Este presupuesto se remitirá al buzón de correo electrónico que ASEPEYO indique.

En caso de haber optado por una prótesis de alta tecnología o personalizada, la ortopedia presentará dos presupuestos: el presupuesto de la prótesis de alta tecnología y un segundo presupuesto correspondiente a la prótesis estándar equivalente.

Tras revisar la configuración planteada, ASEPEYO comunicará la autorización o denegación a la ortopedia.

Cuando se trate de productos que requieren una adaptación específica al paciente:

- Correrán a cargo del establecimiento cuantas rectificaciones imputables a la elaboración y adaptación sean precisas, incluidos los encajes provisionales hasta la entrega definitiva de la prótesis.
- En la elaboración de los productos, el establecimiento se ajustará siempre a las indicaciones consignadas por el especialista prescriptor.

- En los casos que se determine, una vez obtenida la prestación por el usuario, el especialista prescriptor comprobará que el artículo se ajusta rigurosamente a sus indicaciones y se adapta perfectamente al paciente.

Una vez colocada la prótesis, las siguientes visitas del paciente para los ajustes finales de la misma, se realizarán en el hospital y/o en la ortopedia, con el médico prescriptor y/o el técnico de la ortopedia.

Durante todo el proceso se irá instruyendo al paciente en el uso y mantenimiento de la prótesis. Así mismo, se colaborará con el personal sanitario de ASEPEYO, asesorándole en la formación y rehabilitación del paciente.

La entrega de la prótesis externa al usuario ha de ir acompañada del certificado de garantía y una hoja informativa con las recomendaciones precisas para la mejor conservación del mismo, en condiciones de utilización normal y las advertencias para evitar su mal uso, de acuerdo con lo que establezca en cada caso la administración sanitaria competente.

6.4. Seguimiento

En los casos en los que se tengan que programar revisiones previstas en las garantías, las empresas adjudicatarias darán aviso a ASEPEYO, al correo que se les proporcionará, con el fin de que se coordine la visita del paciente (gestión de desplazamiento, alojamientos, etc.)

Las empresas adjudicatarias deberán calcular el tiempo necesario para este proceso, comunicando el plazo de que se dispone para evitar que se supere éste y pueda afectar a la garantía o causar algún perjuicio al paciente por complicaciones derivadas de no realizarse la revisión adecuada.

En el caso de las prótesis de alta tecnología, donde se deja una prótesis de servicio mientras se realiza la revisión, se coordinarán las dos visitas.

6.5. Garantías vigentes

La empresa adjudicataria asumirá la gestión de las garantías de fabricante vigentes en las prótesis externas de los lesionados de ASEPEYO. ASEPEYO proporcionará el listado a las empresas adjudicatarias.

6.6. Facturación

Una vez adaptada definitivamente la prótesis, la ortopedia enviará un correo al buzón de correos que ASEPEYO indique.

En él, solicitará autorización para formalizar la factura. Los gestores del buzón, al dar la conformidad, indicarán a la ortopedia qué Centro asistencial deberán reflejar en la factura electrónica.

Datos a reflejar en la factura:

- Centro asistencial
- Nombre del paciente
- N° de proceso que consta en la petición
- N° de contrato

- N° de artículo según anexo V de la presente licitación, junto con el n° de serie del producto o productos facturados

Cualquier alteración de las diferentes etapas del circuito descrito, por cambio del protocolo interno de ASEPEYO, que se produjese durante el tiempo de vigencia del contrato y sus prórrogas, será comunicada a la empresa adjudicataria, teniendo en cuenta que dichos cambios no supondrán un cambio en esencia del circuito.

Barcelona,